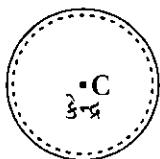


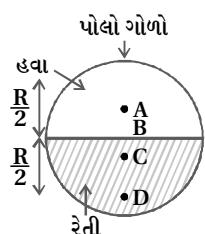
જવાબ (D) બંગારી

➡ રિંગ (બંગડી)નાં દ્રવ્યમાનકેન્દ્રનું સ્થાન તેના કેન્દ્ર પર હોય છે. જ્યાં પદાર્થનું દળ હોતું નથી.



2. નીચે દર્શાવિત આકૃતિમાં કયું બિંદુ તંત્રણા દ્વારા માન કેન્દ્રના સ્થાન તરીકે વર્તશે ?

- (A) A
 - (B) B
 - (C) C
 - (D) D

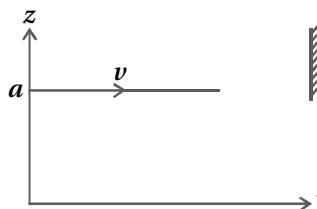


ગ્રંથ (C) C

આપેલ આકૃતિ એ પોલા ગોળાની છે. જેમાં નીચેનાં અડધા ભાગમાં રેતી ભરેલી છે અને દ્વયમાનકેન્દ્રનું સ્થાન ભારે પદાર્થમાં હોય તેથી તંત્રના દ્વયમાનકેન્દ્રનું સ્થાન બિંદુ C થાને મળશે.

3. આકૃતિમાં દર્શાવ્યા yz -સમતલમાં m દળનો કણ v જેટલા અચળ વેગાથી y -અક્ષને સમાંતર ધન y -દિશામાં ગતિ કરે છે અને $y =$ અચળ પાસે રહેલી દીવાલ સાથે સ્થિતિસ્થાપક અથડામણ અનુભવી પાછો આવે છે તો બોગમનિંદુને અનલાફ્ટીને કણાના કોણીય વેગમાનનો ફેરફાર

- (A) $mva\hat{e}_x$
 (B) $2mva\hat{e}_x$
 (C) $ymv\hat{e}_x$
 (D) $2ymv\hat{e}_x$



$$\text{જવાબ (B)} \quad 2mva\hat{e}_x$$

$$\Rightarrow \vec{r} = y\hat{e}_y + a\hat{e}_z$$

$$\text{અને અથડામણ પહેલાંનું વેગમાન } \vec{p}_i = m \vec{v}_i \\ = m v \hat{e}_v$$

$$\text{અથડામણી બાદનું વેગમાન } \vec{p}_f = -mv_2 = -mv\hat{e}_y$$

કાશના રેખીય વેગમાનમાં ફેરફાર

$$\begin{aligned}\therefore \Delta p &= \vec{p}_f - \vec{p}_i \\ &= -mv\hat{\vec{e}}_y - mv\hat{\vec{e}}_y \\ &= -2mv\hat{\vec{e}}_y\end{aligned}$$

$$\text{હવે કોણીય વેગમાનનો ફેરફાર, } \vec{\Delta l} = \vec{r} \times \vec{\Delta p}$$

$$\begin{aligned}\Delta \vec{l} &= (\hat{y}e_y + \hat{a}e_z) \times (-2mv\hat{e}_y) \\ &= -2mva(\hat{e}_z \times \hat{e}_y) \\ &= -2mva(-\hat{e}_x) \\ \therefore \Delta \vec{l} &= 2mva \hat{e}_x\end{aligned}$$

અહીં, \hat{e}_x , \hat{e}_y અને \hat{e}_z એ અનુક્રમે x , y અને z દિશામાંના એકમ સાંદર્ભથો છે.

4. આચળ કોણીય વેગાથી ગતિ કરતી તકતી માટે નીચેનામાંથી કર્યું સાચું નથી ?

- (A) ચાકગતિ યથાવત્ જળવાઈ રહે છે.
(B) પરિબ્રમણ અક્ષ તેની તે જ રહે છે.
(C) ચાકગતિની ઝડપ સમાન અને અશૂન્ય રહે છે.
(D) કોણીય પ્રવેગ સમાન અને અશૂન્ય રહે છે.

જવાબ (D) કોણીય પ્રવેગ સમાન અને અશૂન્ય રહે છે.

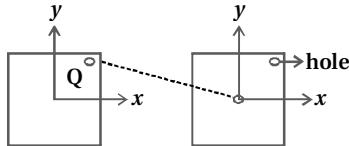
■ કોણીય વેગ ω = અચળ આપેલું છે.

$$\therefore \alpha = \frac{d\omega}{dt}$$

$\therefore \alpha = 0$ તેથી વિકલ્પ (D) ખોટો છે.

5. આફ્ક્યુટિમાં દર્શાવ્યા પ્રમાણે ચોરસ પ્લેટમાંથી અનિયમિત આકારનો નાનો ટુકડો Q દૂર કરીને તે ટુકડાને છિદ્ર પાડીને પ્લેટના કેન્દ્ર પર ગુંડરથી ચોટાડવામાં આવે છે, તો z-અક્ષને અનુસંધીને તેની ઝડત્વની ચાકમાંા

(A) વધશે



(B) ઘટશે

(C) અચળ રહેશે.

(D) કદ્દ રીતે બદલાશે તે ચોક્કસપૂર્વક કહી શકાય નહીં.

જવાબ (B) ઘટશે

■ લંબ અક્ષ પ્રમેય અનુસાર, $I_z = I_x + I_y$.

■ અહીં ચોરસ પ્લેટમાંથી નાનો ટુકડો દૂર કરતાં I_x અને I_y ઘટશે અને આ ટુકડાને ચોરસના કેન્દ્ર પર ચોટાડતા z-દિશામાં દળમાં ફેરફાર થતો નથી તેથી I_z પણ અચળ રહે તેથી I_x અને I_y ઘટતાં I_z પણ ઘટશે.

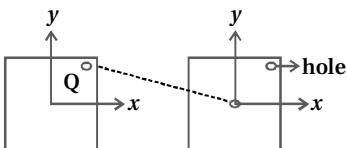
6. ચોરસ પ્લેટનું દ્રવ્યમાન કેન્દ્ર હવે કયા ચરણમાં મળશે ?

(A) I

(B) II

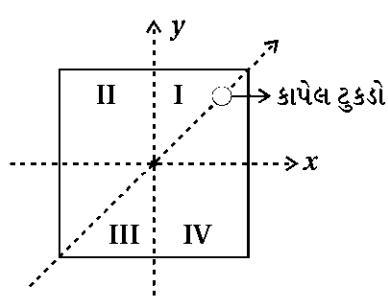
(C) III

(D) IV



જવાબ (C) III

■ જો ચોરસ પ્લેટના પ્રથમ ચરણમાં Q ટુકડો દૂર કરવામાં આવે તો દ્રવ્યમાનકેન્દ્ર ત્રીજા ચરણમાં મળશે.



7. અનિયમિત સંખ્યાની લંબાઈ 1 m અને ઘનતા $\rho(x) = a(1 + bx^2)$ સૂત્ર વડે અપાય છે. જ્યાં a અને b અચળાંકો છે અને $0 \leq x \leq 1$ છે તો સંખ્યાના દ્રવ્યમાન કેન્દ્રનું સ્થાન

(A) $\frac{3(2+b)}{4(3+b)}$

(B) $\frac{4(2+b)}{3(3+b)}$

(C) $\frac{3(3+b)}{4(2+b)}$

(D) $\frac{4(3+b)}{3(2+b)}$

જવાબ (A) $\frac{3(2+b)}{4(3+b)}$

$\Rightarrow \rho(x) = a(1 + bx^2)$

જ્યારે $x = 0 \Rightarrow \rho(x) = a$ અથવા સણિયાની લંબાઈ 1 m હોવાથી તેનું દ્વયમાનકેન્દ્ર મધ્યમમાં હોય તે દ્વયમાનકેન્દ્રનું સ્થાન 0.5 m હવે આપેલા ચારેય વિકલ્પોમાં $b = 0$ મૂકતાં,

(A) $\frac{6}{12} = \frac{1}{2} = 0.5$

(B) $\frac{8}{9}$

(C) $\frac{9}{8}$

(D) 2 મળે તેથી સાચો વિકલ્પ (A) મળે.

8. R નિંજયા અને M દળ ધરાવતું રીતા જેવું ચગડોળ ઠ કોણીય ઝડપથી ભ્રમણ કરે છે. M દળની એક વ્યક્તિ તેના ઉપર ઊભી છે. કોઈ એક કાણે ચગડોળના કેન્દ્રથી દૂર કુદકો મારે છે તો હવે ચગડોળની ઝડપ હશે.

(A) 2ω

(B) ω

(C) $\frac{\omega}{2}$

(D) 0

જવાબ (A) 2ω

■ અહીં, બાબ્ય ટોર્ક ઉદ્ભવતું (લાગતું)નથી તેથી કોણીય વેગમાનના સંરક્ષણના નિયમનું પાલન થાય છે. એટલે કે શરૂઆતનું કોણીય વેગમાન = કુદકો માર્ગ બાદનું કોણીય વેગમાન

$$L_1 = L_2$$

$$\therefore I_1\omega_1 = I_2\omega_2$$

વ્યક્તિ ચકડોળ પરથી નીચે કુદકો મારે તો દળ અડ્યું થાય.

$$\text{તેથી } I_2 = \frac{I_1}{2} \text{ થાય.}$$

$$\therefore I_1\omega_1 = \frac{I_1}{2} - \omega_2$$

$$\therefore 2\omega_1 = \omega_2$$

પુણી $\omega_1 = \omega$ છે તેથી $\omega_2 = 2\omega$ થાય.